

PLAN DE ÎNVĂȚĂMÂNT  
 An universitar 2010/2011

		ANUL III						ANUL IV																										
		SEMESTRUL V			SEMESTRUL VI			SEMESTRUL VII			SEMESTRUL VIII																							
1.	Elemente constructive de mecatronica I						Elemente constructive de mecatronica II						1.	Disciplina optionala independenta 5 (setul 5L1.7)						Disciplina optionala impachetata 1 (setul 1P1.8)														
	E	5	28	0	14	14	DD	40	E	5	28	0		14	14	DD	40	E	5	28	0	14	14	DD	40	E	5	42	0	28	0	DS	40	
2.	Bazele sistemelor mecatronice						Bazele roboticii						2.	Disciplina optionala independenta 6 (setul 6L1.7)						Disciplina optionala impachetata 2 (setul 1P1.8)														
	D	4	28	0	14	0	DS	30	D	5	28	0		14	14	DD	40	E	4	28	0	14	0	DD	30	E	4	28	0	14	0	DS	30	
3.	Sisteme de actionare I						Sisteme de actionare II						3.	Disciplina optionala independenta 7 (setul 7L1.7)						Disciplina optionala impachetata 3 (setul 1P1.8)														
	E	5	28	0	14	14	DD	40	E	4	28	0		28	0	DD	40	D	4	28	0	28	0	DD	40	E	4	28	0	14	0	DS	30	
4.	Management						Senzori si sisteme senzoriale						4.	Disciplina optionala independenta 8 (setul 8L1.7)						Comunicare														
	D	2	14	14	0	0	DD	20	E	4	28	0		28	0	DD	40	E	4	28	0	14	0	DD	30	D	2	14	14	0	0	DC	20	
5.	Sisteme de achizitie, interfete si instrumentatie virtuala						Marketing						5.	Disciplina optionala independenta 9 (setul 9L1.7)						Elaborare lucrare de licenta (**)														
	E	4	28	0	28	14	DD	40	D	2	14	14		0	0	DD	20	E	5	28	0	14	28	DS	40	D	5	0	0	0	182			
6.	Disciplina optionala independenta 1 (setul 1L1.5)						Disciplina optionala independenta 3 (setul 3L1.6)						6.	Disciplina optionala independenta 10 (setul 10L1.7)						Examen de licenta (***)														
	D	4	28	0	28	0	DD	40	D	4	28	0		28	0	DS	30	D	4	28	0	14	0	DD	30	E	10							
7.	Disciplina optionala independenta 2 (setul 2L1.5)						Disciplina optionala independenta 4 (setul 4L1.6)						7.	Disciplina optionala independenta 11 (setul 11L1.7)																				
	E	4	28	0	28	0	DD	30	D	4	28	0		28	0	DS	30	D	4	28	0	28	0	DS	30									
8.	Practica 45 ore / sem						Practica 45 ore / sem						8.																					
	C	2	0	0	0	0		C	2	0	0	0		0																				
total / semestru	ore: 364		VPI		240		ore: 364		VPI		240		total / semestru		ore: 364		VPI		240		ore: 364		VPI		120									
	credite: 30		evaluări:4E, 3D, 1C		8		credite: 30		evaluări:4E, 3D, 1C		8		total / semestru		credite: 30		evaluări:4E, 3D		7		credite: 30		evaluări:4E, 1D		8									
total / săptămână	ore: 26						ore: 26						total / săptămână		ore: 26						ore: 26													
	din care: 13		1		9		3		(c, s, l, p)				din care: 13		1		10		2		(c, s, l, p)				din care: 8		1		4		13		(c, s, l, p)	

**DISCIPLINE OPTIONALE**

ANUL III										ANUL IV																	
SEMESTRUL V					SEMESTRUL VI					SEMESTRUL VII					SEMESTRUL VIII												
1.	CAD (*)					Optică tehnică (*)					1.	Microcontrolere in robotica (*)					CIM (*)										
	D	4	28	0	28	0	11L.5.1 din setul 11L.5	D	4	28		0	28	0	3L1.6.1 din setul 3L1.6	E	5	28	0	14	14	5L1.7.1 din setul 5L1.7	E	3	28	0	14
2.	Dinamica Sistemelor Mecatronice					Fotometrie					2.	Microcontrolere si microprocesoare in robotica					instalatii de teleoperare (*)										
	D	4	28	0	28	0	11L.5.2 din setul 11L.5	D	4	28		0	28	0	3L1.6.2 din setul 3L1.6	E	5	28	0	14	14	5L1.7.2 din setul 5L1.7	E	4	28	0	14
3.	Circuite integrate digitale (*)					Programarea III - V. Basic (*)					3.	Automate programabile (*)					Roboti mobili (*)										
	E	4	28	0	28	0	2L1.5.1 din setul 2L1.5	D	4	28		0	28	0	4L1.6.1 din setul 4L1.6	E	4	28	0	14	0	6L1.7.1 din setul 6L1.7	E	3	28	0	14
4.	Electronica de putere					Baze de date și programare distribuită					4.	Automate si microprogramare					Fabricatie integrata										
	E	4	28	0	28	0	2L1.5.2 din setul 2L1.5	D	4	28		0	28	0	4L1.6.2 din setul 4L1.6	E	4	28	0	14	0	6L1.7.2 din setul 6L1.7	E	3	28	0	14
5.											5.	Sisteme de conducere in robotica (*)					Simularea sistemelor de fabricatie										
												D	4	28	0	28	0	7L1.7.1 din setul 7L1.7	E	4	28	0	14	0	1P1.8.2.2		
6.											6.	Programarea robotilor industriali					Automate de control si servire										
												D	4	28	0	28	0	7L1.7.2 din setul 7L1.7							1P1.8.2.3		
7.											7.	Inteligenta artificiala (*)					Tehnologia proceselor robotizate										
												E	4	28	0	14	0	8L1.7.1 din setul 8L1.7	E	3	28	0	14	0	1P1.8.3.1		
8.											8.	Sisteme bazate pe cunostinte					Proteze										
												E	4	28	0	14	0	8L1.7.2 din setul 8L1.7	E	4	28	0	14	0	1P1.8.3.2		
9.											9.	Robotica avansata (*)					Efectori finali										
												E	5	28	0	14	28	9L1.7.1 din setul 9L1.7	E	3	28	0	14	0	1P1.8.3.3		
10.											10.	Sisteme robotice															
												E	5	28	0	14	28	9L1.7.2 din setul 9L1.7									
11.											11.	Masini de lucru in procese automate (*)															
												D	4	28	0	14	0	10L1.7.1 din setul 10L1.7									
12.											12.	Unitati de fabricatie integrata															
												D	4	28	0	14	0	10L1.7.2 din setul 10L1.7									
13.											13.	Aplicatii multirobot (*)															
												D	4	28	0	28	0	11L1.7.1 din setul 11L1.7									
14.											14.	Planificarea miscarii robotilor mobili															
												D	4	28	0	28	0	11L1.7.2 din setul 11L1.7									

Nota : Din fiecare dintre grupurile Disciplina optională independentă 1.....Disciplina optională independentă 11 se activează câte o singură disciplină, anume cea aleasă de majoritatea studenților după discuții cu titularii de cursuri implicați. De asemenea, din cele trei pachete din setul 1P1.8 se alege, dupa acelasi principiu, un singur pachet.

**DISCIPLINE FACULTATIVE**

ANUL III

ANUL IV

		SEMESTRUL V						SEMESTRUL VI								SEMESTRUL VII						SEMESTRUL VIII						
1.	Mecanisme de mecanica fina Disciplină facultativă 1	D	3	28	0	14	0	20	D	3	28	0	14	0	20	1.												
2.	CATIA Disciplină facultativă 2	D	3	14	0	28	0	30	D	3	14	0	28	0	30	2.												
total / semestru	ore: <b>84</b> credite: <b>6</b>	VPI		<b>50</b>		ore: <b>84</b> credite: <b>6</b>		VPI		<b>50</b>		total / semestru	ore: <b>0</b> credite: <b>0</b>	VPI		ore: <b>0</b> credite: <b>0</b>		VPI		ore: <b>0</b> credite: <b>0</b>		evaluări:						
total / săptămână	ore: <b>6</b> din care: 3 0 3 0	(c, s, l, p)		ore: <b>6</b> din care: 3 0 3 0		(c, s, l, p)		total / săptămână	ore: <b>0</b> din care: 0 0 0 0	(c, s, l, p)		total / săptămână	ore: <b>0</b> din care: 0 0 0 0	(c, s, l, p)		ore: <b>0</b> din care: 0 0 0 0		(c, s, l, p)		ore: <b>0</b> din care: 0 0 0 0		(c, s, l, p)						

**Legenda**

**Structura Tabel**

Denumire disciplina							
FE	nc	c	s	l	p	CF	VPI

FE poate fi: C, D, E, P-D, P-E; CF poate fi: DC, DD, DF, DS

c - curs

C - colocviu (forma de evaluare dedicata exclusiv disciplinei "Practica")

CF - categorie formativa careia ii apartine disciplina

D - evaluare distribuita

DC - disciplina complementara

DC-F - disciplina complementara facultativa

DD - disciplina in domeniu

DF - disciplina fundamentala

DS - disciplina de specialitate

(\*) - discipline optionale activate in anul universitar 2010 / 2011

(\*\*) - din care stagiu practica 2 sapt x 26 ore

(\*\*\*) - consta din: - verificarea cunostintelor fundamentale si de specialitate  
- sustinerea lucrarii de licenta

**Exemplu**

Elemente constructive de mecatronica I							
E	5	28	0	14	14	DD	40

E - examen

FE - forme de evaluare

l - laborator

nc - număr credite

p - proiect

P - D - proiect autonom cu examinare ca si in cazul disciplinelor cu evaluare distribuita

P - E - proiect autonom cu examinare ca si in cazul disciplinelor cu examen

s - seminar

VPI - volum de ore necesar pregatirii individuale

**RECTOR,**  
**Prof.dr.Ing. Nicolae ROBU**