

Domeniul fundamental de ierarhizare (DFI): **Științe ingineresti**
 Ramura de știință (RSI): **Inginerie mecanică, mecatronica, inginerie industrială și management**
 Domeniul de ierarhizare (DII): **Mecatronica și Robotica**
 Domeniul de licență (DL): **Mecatronica și robotica**
 Specializarea (S): **Robotica**

Cod DFI.Cod RSI.Cod DII.Cod DL.Cod S
20.70.30.250.20

PLAN DE ÎNVĂȚĂMÂNT
An universitar 2012/2013
ANUL IV

		SEMESTRUL VII						SEMESTRUL VIII							
1.	Disciplina optională independentă 5 (setul 5L1.7)						Disciplina optională împachetată 1 (setul 1P1.8)								
	E	5	28	0	14	14	DD	40	E	5	42	0	28	0	DS
2.	Disciplina optională independentă 6 (setul 6L1.7)						Disciplina optională împachetată 2 (setul 1P1.8)								
	E	4	28	0	14	0	DD	30	E	4	28	0	14	0	DS
3.	Disciplina optională independentă 7 (setul 7L1.7)						Disciplina optională împachetată 3 (setul 1P1.8)								
	D	4	28	0	28	0	DD	40	E	4	28	0	14	0	DS
4.	Disciplina optională independentă 8 (setul 8L1.7)						Comunicare								
	E	4	28	0	14	0	DD	30	D	2	14	14	0	0	DC
5.	Disciplina optională independentă 9 (setul 9L1.7)						Elaborare lucrare de licență (**)								
	E	5	28	0	14	28	DS	40	D	5	0	0	0	182	
6.	Disciplina optională independentă 10 (setul 10L1.7)						Examen de licență (***)								
	D	4	28	0	14	0	DD	30	E	10					
7.	Disciplina optională independentă 11 (setul 11L1.7)														
	D	4	28	0	28	0	DS	30							
8.															
total	ore: 364		VPI		240		ore: 364		VPI		120				
	/ credite: 30		evaluări:4E, 3D		7		credite: 30		evaluări:4E, 1D		8				
total	ore: 26						ore: 26								
	/ din care: 14 0 9 3 (c, s, l, p)						din care: 8 1 4 13 (c, s, l, p)								

DISCIPLINE OPTIONALE

ANUL IV

		SEMESTRUL VII							SEMESTRUL VIII										
1.	Microcontrolere in robotica (*)							CIM (*)							Pachetul 1P1.8.1 (din setul 1P1.8) (*)				
	E	5	28	0	14	14		5L1.7.1 din setul 5L1.7	E	3	28	0	14	0			1P1.8.1.1		
2.	Microcontrolere si microprocesoare in robotica							instalatii de teleoperare (*)								Pachetul 1P1.8.2 (din setul 1P1.8) (*)			
	E	5	28	0	14	14		5L1.7.2 din setul 5L1.7	E	4	28	0	14	0				1P1.8.1.2	
3.	Automate programabile (*)							Roboti mobili (*)									Pachetul 1P1.8.3 (din setul 1P1.8) (*)		
	E	4	28	0	14	0		6L1.7.1 din setul 6L1.7	E	3	28	0	14	0					1P1.8.1.3
4.	Automate si microprogramare							Fabricatie integrata										Pachetul 1P1.8.2 (din setul 1P1.8) (*)	
	E	4	28	0	14	0		6L1.7.2 din setul 6L1.7	E	3	28	0	14	0					
5.	Sisteme de conducere in robotica (*)							Simularea sistemelor de fabricatie											Pachetul 1P1.8.3 (din setul 1P1.8) (*)
	D	4	28	0	28	0		7L1.7.1 din setul 7L1.7	E	4	28	0	14	0					
6.	Programarea robotilor industriali							Automate de control si servire							Pachetul 1P1.8.3 (din setul 1P1.8) (*)				
	D	4	28	0	28	0		7L1.7.2 din setul 7L1.7											
7.	Inteligenta artificiala (*)							Tehnologia proceselor robotizate								Pachetul 1P1.8.3 (din setul 1P1.8) (*)			
	E	4	28	0	14	0		8L1.7.1 din setul 8L1.7	E	3	28	0	14	0					
8.	Sisteme bazate pe cunostinte							Proteze									Pachetul 1P1.8.3 (din setul 1P1.8) (*)		
	E	4	28	0	14	0		8L1.7.2 din setul 8L1.7	E	4	28	0	14	0					
9.	Robotica avansata (*)							Efectori finali										Pachetul 1P1.8.3 (din setul 1P1.8) (*)	
	E	5	28	0	14	28		9L1.7.1 din setul 9L1.7	E	3	28	0	14	0					
10.	Sisteme robotice																		Pachetul 1P1.8.3 (din setul 1P1.8) (*)
	E	5	28	0	14	28		9L1.7.2 din setul 9L1.7											
11.	Masini de lucru in procese automate (*)														Pachetul 1P1.8.3 (din setul 1P1.8) (*)				
	D	4	28	0	14	0		10L1.7.1 din setul 10L1.7											
12.	Unitati de fabricatie integrata															Pachetul 1P1.8.3 (din setul 1P1.8) (*)			
	D	4	28	0	14	0		10L1.7.2 din setul 10L1.7											
13.	Aplicatii multirobot (*)																Pachetul 1P1.8.3 (din setul 1P1.8) (*)		
	D	4	28	0	28	0		11L1.7.1 din setul 11L1.7											
14.	Planificarea miscarii robotilor mobili																	Pachetul 1P1.8.3 (din setul 1P1.8) (*)	
	D	4	28	0	28	0		11L1.7.2 din setul 11L1.7											

Nota : Din fiecare dintre grupurile Disciplina optionala independenta 5,...,Disciplina optionala independenta 11 se activeaza cate o singura disciplina, anume cea aleasa de majoritatea studentilor dupa discutii cu titularii de cursuri implicați. De asemenea, din cele trei pachete din setul 1P1.8 se alege, dupa acelasi principiu, un singur pachet.

Legenda**Structura Tabel**

Denumire disciplina							
FE	nc	c	s	l	p	CF	VPI

FE poate fi: C, D, E, P-D, P-E; CF poate fi: DC, DD, DF, DS

c - curs

C - colocviu (forma de evaluare dedicata exclusiv disciplinei "Practica")

CF - categorii formative careia ii apartine disciplina

D - evaluare distribuita

DC - disciplina complementara

DC-F - disciplina complementara facultativa

DD - disciplina in domeniu

DF - disciplina fundamentala

DS - disciplina de specialitate

(*) - discipline optionale activate in anul universitar 2012/ 2013

(**) - din care stagiu practica 2 sapt x 26 ore

(***) - consta din: - verificarea cunostintelor fundamentale si de specialitate
- sustinerea lucrarii de licenta

Exemplu

Elemente constructive de mecatronica I							
E	5	28	0	14	14	DD	40

E - examen

FE - forme de evaluare

l - laborator

nc - număr credite

p - proiect

P - D - proiect autonom cu examinare ca si in cazul disciplinelor cu evaluare distribuita

P - E - proiect autonom cu examinare ca si in cazul disciplinelor cu examen

s - seminar

VPI - volum de ore necesar pregatirii individuale

RECTOR,

Prof.dr.Ing. VIOREL AUREL SERBAN

