

Facultatea de Mecanica

Domeniul de licență: Mecatronica și robotica

Programul de studii univ. de masterat: **SISTEME ROBOTICE CU INTELIGENȚA ARTIFICIALĂ**

Forma de învățământ: **cu frecvență**

Durata studiilor: **2 ani**

Domeniul fundamental (DFI): ȘTIINȚE INGINERESTI

Ramură de știință (RSI): Inginerie mecanică, mecatronică, inginerie industrială și management

Domeniul de studii universitare de masterat (DSU_M): MECATRONICĂ ȘI ROBOTICĂ

Discipline cuplate

SRIA - ICMR *

Cod DFI.Cod RSI.Cod DII.Cod DSU_M

20.70.30.10

PLAN DE ÎNVĂȚĂMÂNT
An universitar 2016 - 2017
ANUL I

	SEMESTRUL 1										SEMESTRUL 2													
1	Roboți de construcție avansată										Analiza structurală în robotica													
	M443.16.01.V1	8	E	28	0	14	14	DCAV	131		M443.16.02.V1	8	E	28	0	14	14	DCAV	131					
2	Modelare 3D (ProEng) *										Sisteme CAD/CAM/CAE (CATIA)													
	M443.16.01.A2	8	E	14	0	0	28	DA	131		M443.16.02.A2	8	E	14	0	14	28	DA	131					
3	Disciplina opțională independentă 1										Disciplina opțională independentă 3													
	M443.16.01.V3-ij	7	E	28	0	14	0	DCAV	131		M443.16.02.V3-ij	7	E	28	0	14	0	DCAV	131					
4	Disciplina opțională independentă 2										Disciplina opțională independentă 4													
	M443.16.01.A4-ij	7	E	28	0	0	28	DA	131		M443.16.02.V4-ij	7	E	28	0	14	0	DCAV	131					
5																								
6	Disciplina facultativă 1 Algoritmi de optimizare cu Matematică										Disciplina facultativă 2 Sisteme de control digital													
	M443.16.01.f6	7	E	28	0	28	0	f	130		M443.16.02.f6	7	E	28	0	14	0	f	130					
7																								
8																								
9																								
total / semestru	ore:		196		VPI:		524				ore:		196		VPI:		524							
	credite:		30		evaluări:		5				credite:		30		evaluări:		5							
total / săptămână	ore:		14		98		0		28		70		ore:		14		98		0		56		42	
	din care:		7		0		2		5		(c, s, l, p)		din care:		7		0		4		3		(c, s, l, p)	

Legenda

Nume disciplină									
Cod	nc	FE	c	s	l	p	CF	VPI	

Cod = cod disciplină

nc = nr. credite transferabile

FE = forma de evaluare

FE ∈ {E, D, C, P-E, P-D}

E = examen

D = evaluare distribuită

c = nr. ore curs/semestru

s = nr. ore seminar

l = nr. ore laborator

p = nr. ore proiect

CF = categorie formativă careia îi aparține disciplina

CF ∈ {DA, DCA, DS}

DA - disciplină de aprofundare

DCAV - disciplină de cunoaștere avansată

DS - disciplină de sinteză

VPI = volum de ore necesar pregătirii individuale pentru un semestru de 14 săptăm. plus 4 săptăm. de sesiune

Exemplu

Roboți de construcție avansată									
Cod	8	E	28	0	14	14	DCAV	130	

(*) - discipline opționale activate în anul universitar 2016 / 2017

PLAN DE ÎNVĂȚĂMÂNT
An universitar 2016 - 2017
ANUL II

	SEMESTRUL 3										SEMESTRUL 4														
1	Aplicatii robotizate *										Activitate de cercetare 7 sapt x 14 ore														
	M443.16.03.S1	8	E	28	0	28	0	DS	131			M443.16.04.S1		D			98	DS	262						
2	Planificarea miscarii robotilor mobili										Elaborare lucrare de dizertatie 7 sapt x 14 ore														
	M443.16.03.S2	8	E	28	0	14	0	DS	131			M443.16.04.S2	30	E			98	DS	262						
3	Disciplina optionala independenta 5																								
	M443.16.03.S3-ij	7	E	14	0	14	14	DS	131																
4	Disciplina optionala independenta 6																								
	M443.16.03.S4-ij	7	E	28	0	28	0	DS	131																
5																									
6	Disciplina facultativa 2 Analiza dinamica a sistemelor mecatronice																								
	M443.16.03.f6	7	E	28	0	28	0	f	130																
7																									
8																									
9																									
total / semestru	ore:		196		VPI:		524				ore:		196		VPI:		524								
	credite:		30		evaluări:		5				credite:		30		evaluări:		2								
total / săptămână	ore:		14		98		0		84		14		ore:		14										
	din care:				7		0		6		1		din care:				0		0		0		14		(c, s, l, p)

DISCIPLINE OPTIONALE
ANUL I

	SEMESTRUL 1										SEMESTRUL 2									
01	Disciplina optionala independenta 1 Baze de date si sistem expert										Disciplina optionala independenta 3 Integrabilitatea senzoriala									
	M443.16.02.V3-01	7	E	28	0	14	0	DCAV			M443.16.02.V3-01	7	E	28	0	14	0	DCAV		
02	Disciplina optionala independenta 1 Gestiunea computerizata a sistemelor de productie robotizate										Disciplina optionala independenta 3 Senzori video si analiza imaginilor									
	M443.16.02.V3-02	7	E	28	0	14	0	DCAV			M443.16.02.V3-02	7	E	28	0	14	0	DCAV		
03	Disciplina optionala independenta 2 Metode de cercetare										Disciplina optionala independenta 4 Calibrarea robotilor si mentenanta electromecanica									
	M443.16.01.A4-03	7	E	28	0	0	28	DA			M443.16.02.V4-03	7	E	28	0	14	0	DCAV		
04	Disciplina optionala independenta 2 Managementul proiectelor										Disciplina optionala independenta 4 Inteligenta artificiala pentru robotica									
	M443.16.01.A4-04	7	E	28	0	0	28	DA			M443.16.02.V4-04	7	E	28	0	14	0	DCAV		
05	Disciplina optionala independenta 2 Matematica avansata in robotica										Disciplina optionala independenta 4 Experimentarea robotilor mobili									
	M443.16.01.A4-05	7	E	28	0	0	28	DA			M443.16.02.V4-04	7	E	28	0	14	0	DCAV		
06	Disciplina optionala independenta 2 Tehnici statistice in robotica										Disciplina optionala independenta 4 Rețele neuronale									
	M443.16.01.A4-06	7	E	28	0	0	28	DA			M443.16.02.V4-06	7	E	28	0	14	0	DCAV		

ANUL II

	SEMESTRUL 3										SEMESTRUL 4									
01	Disciplina optionala independenta 5 Interfata om - masina																			
	M443.16.03.S3-01	7	E	14	0	14	14	DS												
02	Disciplina optionala independenta 5 Programarea robotilor industriali																			
	M443.16.03.S3-02	7	E	14	0	14	14	DS												
03	Disciplina optionala independenta 6 Roboti pentru prestari servicii																			
	M443.16.03.S4-03	7	E	28	0	28	0	DS												
04	Disciplina optionala independenta 6 Roboti pasitori																			
	M443.16.03.S4-04	7	E	28	0	28	0	DS												
05	Disciplina optionala independenta 6 Comenzi numerice in sistemele de fabricatie																			
	M443.16.03.S4-05	7	E	28	0	28	0	DS												
06	Disciplina optionala independenta 6 Roboti casnici																			
	M443.16.03.S4-06	7	E	28	0	28	0	DS												

RECTOR,
Prof.univ.dr.Ing.Viorel-Aurel ȘERBAN

DECAN,
Prof.univ.dr.Ing.Inocențiu MANIU